生成規則・生成文法

生成規則を与えることでも 言語を定めることが出来る

→ 生成文法 (generative grammar)

生成規則による"文法に適っている"語の生成

- 初期変数を書く
- ◆ 今ある文字列中の或る変数を 生成規則のどれかで書換える
- 変数がなくなったら終わり

例: $\{a^{2n}b^{2m+1}|n,m\geq 0\}$ (a が偶数個 (0 個も可) 続いた後に、 b が奇数個続く)

正規表現で表すと、(aa)*b(bb)*

- $S \rightarrow aaS$
- $S \rightarrow bB$
- $B \rightarrow bbB$
- B $\rightarrow \epsilon$

まとめて次のようにも書く

- $S \rightarrow aaS|bB$
- B \rightarrow bbB| ε

生成規則・生成文法

実際の (自然言語を含めた) "文法" では、 或る特定の状況で現われた場合だけ 適用できる規則もあるだろう

そのような生成規則は例えば次の形:

• $uAv \rightarrow uwv$

 $u, v \in \Sigma^*$: 文脈 (context)

変数 A が uAv の形で現われたら、 語 $w \in \Sigma^*$ で書換えることが出来る

生成文法の形式的定義

$$G = (V, \Sigma, R, S)$$

- V:有限集合 (変数の集合)
- Σ:有限集合 (終端記号の集合)
 - $\exists \exists \exists \exists V \cap \Sigma = \emptyset$
- R:有限集合 ⊂ (V∪Σ)* × (V∪Σ)*

(規則の集合)

S ∈ V : 開始変数

 $(v,w) \in R$ が生成規則 $v \to w$ を表す

文脈自由文法 (context-free grammar)

文脈が全て空列 ε 即ち、規則が全て $A \rightarrow w$ ($A \in V$) の形

文脈自由文法の形式的定義

- V:有限集合 (変数の集合)
- Σ:有限集合 (終端記号の集合)
 - $\texttt{ZZIC}\ V\cap \Sigma = \emptyset$
- R:有限集合 ⊂ V × (V ∪ Σ)* (規則の集合)
- S ∈ V: 開始変数

 $(A,w) \in R$ が生成規則 $A \rightarrow w$ を表す

例:言語 $A=\{a^nb^n|n\geq 0\}$ は 正規言語ではないが文脈自由言語である:

• $S \rightarrow aSb|\varepsilon$

従って、

文脈自由言語は正規言語より真に広い!!

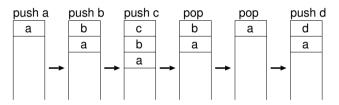
さて、正規言語を計算するモデルが 有限オートマトンであった

文脈自由言語を計算するモデル

・・・ プッシュダウンオートマトン

プッシュダウンオートマトン

(非決定性) 有限オートマトンに プッシュダウンスタックを取り付けたもの



無限 (非有界) の情報を保持できるが、

読み書きは先頭だけ

· · · LIFO (Last In First Out)

プッシュダウンオートマトンの形式的定義

$$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, s, F)$$

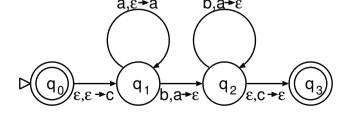
- Q:有限集合 · · · 状態の集合
- Σ:有限集合 · · · alphabet
- Γ : 有限集合 · · · stack alphabet $\Sigma_{\varepsilon} := \Sigma \cup \{\varepsilon\}, \ \Gamma_{\varepsilon} := \Gamma \cup \{\varepsilon\}$ と置く
- δ: Q × Σ_ε × Γ_ε → P(Q × Γ_ε)
 : 遷移関数 (非決定的) · · · 可能な遷移先全体
- s ∈ Q · · · 初期状態
- F ⊂ Q · · · 受理状態の集合

$$\delta: Q \times \Sigma_{\epsilon} \times \Gamma_{\epsilon} \longrightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma_{\epsilon})$$

- (r,y) ∈ δ(q,a,x) とは、
 「入力 a を読んだとき、
 状態 q でスタックの先頭が x なら、
 スタックの先頭を y に書換えて、
 状態 r に移って良い」
 ということ (pop; push y)
- x = u は書き換え無し
- $x = \varepsilon$ は push のみ
- y = ε は pop のみ
- α = ε は入力を読まずに遷移

例: 言語 $A = \{a^nb^n | n \ge 0\}$ を認識する プッシュダウンオートマトン

$$\Sigma = \{a, b\}, \qquad \Gamma = \{a, b, c\}$$





スタックマシン

このように

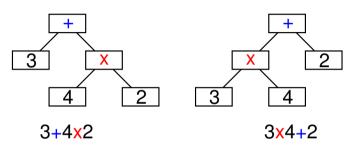
記憶場所としてプッシュダウンスタックを備えた 計算モデルや仮想機械・処理系を

一般にスタックマシンという

例:

- 逆ポーランド電卓
- PostScript

式と演算木



Mathematica などの

数式処理(計算機代数)ソフトウェアでは、

通常、内部的に数式の木構造を保持

演算木の表記

演算子を置く場所により、中置・前置・後置がある

一 中置	前置	後置
$3+4\times 2$	$+ 3 \times 4 2$ $\times + 3 4 2$ $+ \times 3 4 2$	3 4 2 × +
$(3+4)\times 2$	× + 3 4 2	3 4 + 2 ×
$3 \times 4 + 2$	+ × 3 4 2	3 4 × 2 +

後置記法 (逆ポーランド記法)

日本語	
3に4に2を掛けたものを足したもの	
3に4を足したものに2を掛けたもの	
3に4を掛けたものに2を足したもの	



スタックを用いた計算に便利

後置記法の演算式のスタックを用いた計算 (逆ポーランド電卓)

- 数値 ⇒ push
- ▶ 演算子 ⇒⇒ 被演算子を (所定の個数だけ) pop⇒ 演算を施し、結果を push
- ◆ 入力終了 ⇒⇒ pop→ スタックが丁度空になったらその値が答え

問:後置記法 (逆ポーランド記法) の式に対し スタックを用いて値を計算する アルゴリズムを実装せよ

後置記法の有利性

後置記法の演算式が簡明に計算できるのは、

(各演算子に対して

被演算子の個数が決まっていれば)

括弧が必要ない (優先順位を考慮しなくてよい)

ことが大きく効いている

● 式 :: 定数 || 変数 || 式 式 二項演算子 (+ も × も区別なし)

中置記法と演算子の優先順位

中置記法の演算式には括弧が必要 (演算子の優先順位を定めておく必要あり)

$$3 \times 4 + 2$$

$$3 + 4 \times 2$$

計算する際には優先順位を考慮する必要がある

式:項|項+式

● 項 :: 因子 || 因子 × 項

● 因子 :: 定数 || 変数 || (式)

(+ と × とで純然たる区別あり)

構文解析木

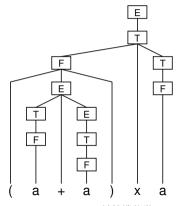
生成規則の適用過程を木で表したもの

$$G = (V, \Sigma, R, E)$$
• $V = \{E, T, F\}$
• $\Sigma = \{\alpha, +, \times, (,)\}$
• $R:$

* $E \longrightarrow T \mid T + E$

* $T \longrightarrow F \mid F \times T$

* $F \longrightarrow \alpha \mid (E)$



スタックマシンの例: PostScript

ページ記述言語の一つ

- Adobe Systems が開発
- PDF (Portable Document Format) の 元になった言語
- レーザプリンタなどで実装
- ◆ オープンソースなインタプリタとして Ghostscript が良く利用されている
- 図形を描いたりフォントを置いたりする
- 逆ポーランド記法

スタックマシンの例: PostScript

逆ポーランド記法

- データを push
- 命令 (演算子, operator) が 所定数のデータ (被演算子, operand) を pop して処理

例: (100,200) から (300+50,400) へ、 引続き (200,600-50) へ線を引く

100 200 moveto 300 50 add 400 lineto 200 600 50 sub lineto stroke 定理:

L:正規言語



Lが或る有限オートマトンで認識される

定理:

L: 文脈自由言語



I が或るプッシュダウンオートマトンで

認識される

本質的な違いは?

文脈自由言語は再帰 (recursion) を記述できる

文脈自由言語と再帰

• $S \rightarrow aSb | \varepsilon$

```
S(){
  either
     11 11 .
  or
    { "a"; S(); "b"; }
main(){
  S():
```

再帰: 関数 S() の中で、自分自身を呼び出す

計算機での関数呼出・再帰の実現

関数呼出は原理的には次の仕組みで行なっている

- 現在の実行番地 (戻る場所) を覚えておく
- 関数を実行する
- 関数を実行し終えたら、 覚えていた実行番地に戻って呼出側の実行再開

再帰呼出では呼出す度に覚えておく番地が増える

→ スタックに積んで覚えておく (関数呼出の際に番地を push、戻ったら pop)

正規言語における再帰 正規表現: (aa)*

• $S \rightarrow aaS | \varepsilon$

```
S(){
  either
     11 11 .
  or
    { "aa"; S(); }
main(){
  S():
```

→ 末尾再帰の除去

```
main(){
  loop {
    "aa":
```

繰返しで記述可能 (再帰は不要)

正規言語・文脈自由言語と再帰

- 正規言語は繰返しを記述できる
- 文脈自由言語は再帰を記述できる
- 再帰の実装にはスタックを要す
- 正規言語の生成規則は次の形に出来る
 * X → xY (X, Y ∈ V, x ∈ Σ)
 * X → x (X ∈ V, x ∈ Σ_ε)
 特に、末尾再帰であり再帰の除去可能